

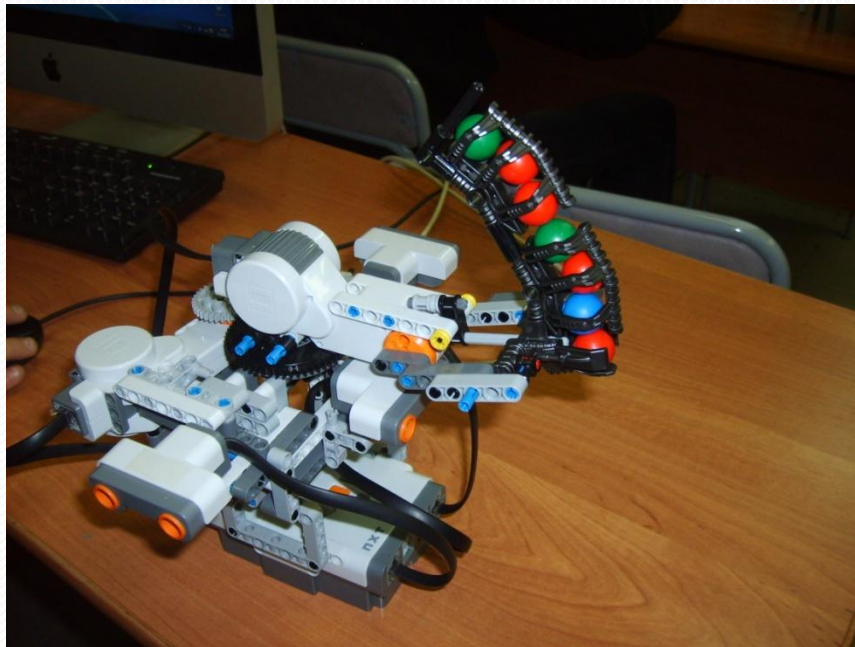
Проект «РОБОТ-охранник»

Выполнил:

Глинкин Георгий
Скрундик Алексей
МБОУДОД ЦРТ
Г.Сосновый Бор

Цель проекта

Мы придумали и сконструировали робота-охранника , который будет стрелять шариками в приближающийся объект с любой из трёх сторон (слева, справа и впереди).



Состав проекта

Проект состоит из двух частей:

- 1) Программа для робота.
- 2) NXT-Робот, на котором установлены 2 двигателя, 3 датчика расстояния.

Принцип работы

Датчик расстояния определяет приближающийся объект, и мотор разворачивает пушку в направлении опасности, пушка стреляет в приближающийся объект. В программе, которую мы написали для работы робота, можно выставить различное расстояние до опасного объекта.

Средства разработки

Для разработки NXT-программы была использована среда NXT G. Компьютерная программа написана на языке NXT Перворобот.